## PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number:

64-056428

(43)Date of publication of application: 03.03,1989

(51)Int.CI.

G03B 17/00 G03B 17/38 G10L 3/00

(21)Application number: 62-211385

(71)Applicant:

OKI ELECTRIC IND CO LTD

(22)Date of filing:

27.08.1987

(72)Inventor:

**MIYAMAE TORU** 

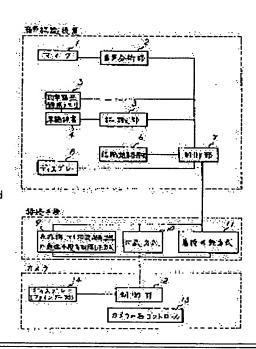
MATSUSHITA MITSUJI

## (54) CONTROL SYSTEM FOR CAMERA BY SOUND

#### (57) Abstract:

PURPOSE: To freely set the function of a camera and to improve operability and snapshot by recognizing speech inputted through a sound input means and controlling the function of the camera based on the contents of control corresponding to the recognized result.

CONSTITUTION: When the analog sound is inputted from a microphone 1 a voice analysis part 2 AD-converts the inputted analog sound. Thereafter, an analysis parameter is operated and cutting action is executed. Collating with a word dictionary 4 is executed in a recognition part 3 so as to output the recognized result. Moreover, the recognized result is converted into a command for controlling a camera in a recognized result conversion part 6 to be transmitted to the control part 12 of the camera. According to the transmitted command, the control part 12 of the camera issues the commands to the respective control parts 13 of the camera to control the camera. Thus, a part of the functions of the camera or all the functions thereof can be controlled by sound and the snapshot and the operability can be improved.



#### **LEGAL STATUS**

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

THIS PAGE BLANK (USPTO)

# <sup>10</sup> 公開特許公報(A)

昭64-56428

@Int\_CI\_4

識別記号·

庁内整理番号

昭和64年(1989) 3月3日 ④公開

G 03 B 17/00 17/38 3/00 G 10 L

渚

Z-6920-2H 6920-2H

F-8622-5D 審査請求 未請求 発明の数 1 (全8頁)

49発明の名称

音声によるカメラの制御方式

②特 頤 昭62-211385

砂出 頤 昭62(1987)8月27日

明 叨

冗杂

谻 次

東京都港区虎ノ門1丁目7番12号 東京都港区虎ノ門1丁目7番12号 東京都港区虎ノ門1丁目7番12号

沖電気工業株式会社内 沖電気工業株式会社内

①出. 頭 X 沖電気工業株式会社

砂代 理

弁理士 山本

1. 発明の名称

音声によるカメラの制御方式

2. 特許請求の範囲:

カメラの機能を制御する制御機構において、 音声を入力する音声入力手段と、

入力された音声を認識する音声認識手段と、

認識結果に対応する制御内容に基づいてカメラ の機能を制御する制御手段とを有し、

カメラを操作する際、前記音声入力手段を介し て所望の操作に対応する音声を入力し、入力され た音声を前記音声認識手段により認識し、制御部 は認識結果に対応する制御内容に基づいてカメラ の機能を制御することを特徴とする音声によるカ メラの制御方式。

3. 発明の詳細な説明

(産業上の利用分野)

本発明は一眼レフカメラ及びコンパクトカメラ の操作の制御を音声認識機構によって行なう方法 に関する。

(従来の技術)

一眼レフカメラ(以下一眼レフと略す)の電子 化はTTL 露出計内蔵から始まった。その当時で は、まだ操作や機能は単純であり、その制御はダ イヤルやレバー等で行なわれていた。

しかし、昨今、一眼レフにも自動化の彼が押し 目を見るに至った。その流れに呼応して、操作の 面に関しても変化が生じ、従来のアナログ感覚の ダイヤル式から、ディジタル感覚のブッシュボタ ンによる制御が多く見られるようになってきた。 また、もう一つの流れとして一眼レフの多機能 化、髙級化も進み、従来にはなかった機能、例え ば、マルチ・スポット測光、自動すらし舞光機構 **容を備えた一眼レフも出現した。こういった多機** 能を備える上でもブッシュボタンはそれの占める スペースが小さくて済むことから、ダイヤル等と 併用して必ず使用されるようになった。

一方、コンパクトカメラにおいては、日中シン クロ、可変焦点距離、巻き上げの連続・不連続切 り換え、逆光補正等、単なる全自動カメラの域を 脱したものも現われた。それらの操作に関して は、レバー類やブッシュボタンが使用されている。

### (発明が解決しようとする問題点)

しかしながら、上記のように数多くの機能をカメラに付与するということはそれだけ操作も繁雑になるということを意味する。前記のような小さなブッシュボタンによる制御方式では、操作性と速写性の面で問題点があった。

また、そのような複雑な操作を、迅速性が要求される撮影条件下でカメラを構えながら行なうことは極めて困難であるという問題点があった。 さらに、絞りやシャッター速度、他の数値を設定する上で、例えばシャッター速度 I/4000秒から 1/30秒といった様に不連続的に変えることができず、数値が設定した値になるまで、ボタンを押し、数けなければならないという不便さ、かつ人間関点もあった。

したがって、本発明は前記問題点を解決でき、 操作性、速写性ともに優れた音声によるカメラの 制御方式を提供できる。

#### (実施例)

以下、本発明の一実施例を図面に基づいて説明する。

本発明は、これらの問題点を解決するためのもので、音声によって絞り、シャッター速度、動作モード等のカメラの機能を自由に設定できる画期的なマンマシニンタフェースを備えた操作性、速 写性ともに優れたカメラの制御方式を提供することを目的とする。

#### (問題点を解決するための手段)

本発明は前記問題点を解決するためのもので、 カメラの機能を制御する制御機構において、音声 を入力する音声入力手段と、入力された音声を認 識する音声認識手段と、認識結果に対応する制御 内容に基づいてカメラの機能を制御する制御手段 とを有したことに特徴がある。

#### (作用)

以上のような構成を有する本発明によれば、カメラを操作する際、操作者は前記音声入力手段を介して所望の操作に対応する音声を入力する。そして、入力された音声は前記音声認識手段により認識される。制御部は認識結果に対応する制御内容に基づいてカメラの機能を制御する。

ブ103 )。

カメラの制御部12では送られてきたコマンドに従って、カメラの各コントロール部分13に指令を発し、カメラを制御する(ステップ106)。 認識結果はファインダー内のディスプレー14に表示され、誤認識をチャックすることができる(ステップ103、104)。 もし、誤認識が生じた場合は、例として、認識結果をクリアーするブッシュボタンを設けるか或いは「NO」を発生すると、自動的にクリアーされる等の方法が挙げられる(ステップ107)。

ここで、本実施例において、カメラの持つ各種 機能とその機能の操作のための音声方法との関係 を第3図~第7図に示し、以下に説明する。

(1) 露出モードに関する機能例について(第3 図)

カメラの露出モードを設定する際の発生方法を示しているが、例えば「P」と発生すれば、プログラム自動露出に、「A」と発生すれば、絞り優先自動露出に各々設定される。

#### (2) 選出制御について (第4図)

ここでは、自動すらし露光機能やマルチスポット側光等の露出制御に関する例を挙げている。これは上記(1) の露出モードと組合せて使用することができる。

(3) **極影時刻設定、インター**バル等について (第5図)

ここでは、撮影時刻の設定、インターバル撮影 に関する機能を示した。これも上記(1) の露出モ ードと組み合わせて使用可能とした。

(4) リモートコントロール撮影時における特殊モードについて (第6図)

これは、リモートコントロール撮影時における 特殊モードであり、従来の一眼レフシステムには なかったものである。ネーミング・モードとは、 複数台のカメラを操作する時に、一台一台のカメ ラに自分の好きな名前をつけ、単語登録しておく ことができるモードである。その後で、名前を発 生すれば、その名前のカメラだけを音声制御する ことができる。このモードは他の全てのモードと

以上のように、機能としては、数多く考えられるが、後述する各接続手段では、このうちの一でなが、後述する各接続手段でも、このうちの一でなり、後述する各接続手段でも囲内の機能の許する。一個では、認識を行った。 また、コマンドメモリーを用いて使用を開発を強いたが、カードだけを自分の好きな単語では、対しておくという方法も考えられる。 辞を発達する時にはブッシュボタンを併用して機能を減らするといてきる。

次に、第1図に示した音声認識装置とカメラとを接続する接続手段について、第1図に示したように赤外線、マイクロ波、超音波等の通信手段を利用した方式9、既に音声認識装置がカメラに内蔵されている方式10及び音声認識装置を着脱可能とした方式11がある。これらの接続手段を図面に従って以下に説明する。

先ず、第1四の赤外線、マイクロ波、超音波等

併用可能である。

(5) オートフォーカス撮影及び特殊機能について (第7図)

ここではオートフォーカス撮影時における従来 にない特殊機能と発生負担を軽減させるためのコ マンド・メモリー機能と挙げた。

の通信手段を利用した方式9の具体例を第8図に 示す。同図において、100 は音声によってレシー バー10」を有する一眼レフを遠隔地から操作した り同図にように複数の一眼レフを同時に制御する ことが可能なリモートコントローラである。すな わち、音声入力、認識機能を持ち出力結果をコマ ンドに変換した後送信するリモートコントローラ 100、その信号を受信し、一眼レフに供給するレ シーバー101 から構成される。このレシーバー 101 は一眼レフのホットシュー、装着型グリップ 等に取り付け可能である。この音声認識装置付り モートコントローラーの機能は上述した全て又は 一部分が例として考えられるが、本装置に固有な 機能例としてネーミング機能が考えられる。これ は、複数台のカメラをリモートコントローラーで 制御する場合、各々カメラに名前をつけ、記憶さ せておくことができる。即ち、数台のカメラのう ち、制御したいカメラの名前を呼ぶことによっ て、そのカメラのみが音声制御可能となる。次 に、他のカメラの名前を呼ぶことによって、その

カメラが音声制御可能となる。

次に、第1図の内蔵方式10の具体例を第9図に示す。この内蔵方式10とは音声認識装置が既にカメラ内部に組み込まれているモデルである。特に、コンパクトカメラの場合、コンパクト性やファッション性が重要な要素となってくるので、内蔵型が有利となる場合がある。ここでは音べることではする。第10図にこのカメラ特有の機能と発生方法との関係を示す。

この音声認識装置内蔵コンパクトカメラでは、 音声認識機能の他に音声合成機能が付いており、 カメラと会話するように操作できるようになってなってなってなって、日中シンクロ、カーの図によれば、日中シンクロ、カーが撮影、露出補正等の機能は全て音声制御にありカメラ側の第9図の合成音によって能でありカメラ側の第9図の合成音によって設立した。まるでは、これにもの音をできる。 誤認識であったなら

グを用いた水中撮影、スカイダイビング時における空中撮影にも対処できる。 アクセサリーとして、 認識率の向上、 認識語い数の増加を目的としたメモリーを外部から接続させることもできる。

が、マイクロ116 に対して「NO」を発生するか、モードクリアーボタン112 を押すかどちらかを行な えばモードはクリアーされる。

次に、第1図の着脱可能方式11の2つの具体例 を第11図及び第12図に示す。先ず、第11図に示す 具体例は多様な用途に使われる一眼レフに適用す るため、音声入力部認識部、制御郎等をバックの 中に入れ、通常の裏ブタと交換可能としたもので ある。同図は音声認識装置付バック120を一眼レ フに装着した状態を示している。音声認識装置付 パック120 には開閉可能で、ロック付のフタ121 がついており、フタ121の裏側には、指向性の高 いマイク122 が内蔵されている。フタ121 を開 き、音声入力モードON/OFF用スイッチ123 を押す と音声入力可能となる。再度スイッチ123を押す と非音声入力モードになる。尚、音声入力モード 時には、LED124が点灯し、入力可能であることを 示す。又、LED124はバッテリチェックも兼ねてい る。さらに、耳の中に入れる特殊マイク等を接続 することも可能であり、これにより水中ハウジン

#### (発明の効果)

以上詳細に説明したように、本発明によれば、 音声によってカメラの機能の一部又は全てを制御 することが可能となったので、速写性と操作性の 向上の効果が期待できる。例えば、露出モードの 変更等はこれまではダイヤルやブッシュボタンで 行なっており、構えたままの操作が困難であった が、本発明によれば、「P」や「A」と発声するだけ で、自動的にその発声単語に対応するモードに変 更される。

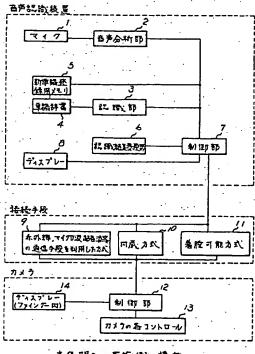
また、リモートコントロール撮影で複数台のカメラを制御する場合、本発明によれば、あたかも 人間に命令を与えるかのように一台一台を制御 可能となり、操作に件う負担を大幅に低級できる。

更に、特殊なマイク等のアクセサリーを併用すれば、複雑なカメラの操作が極めて困難な状況下、例えば、スカイダイビング時の空中撮影、水中ハウジングを用いた水中撮影、宇宙空間を遊泳中の撮影等においても操作が容易となり、新たな

**撮影領域の拡大が期待できるのである。** 

#### 4. 図面の簡単な説明

第1図は本発明の一実施例の構成を示すブロッ ク図、第2図は本実施例の動作を示すフローチャ ート、第3図は本実施例における露出モードの関 する機能と発声方法との関係を示す図、第4回は 本実施例における露出制御と発声方法との関係を 示す図、第5図は本実施例における撮影時刻設 定、インターバル等と発声方法との関係を示す 図、第6図は本実施例におけるリモートコントロ ール撮影時における特殊モードと発声方法との関 係を示す図、第7図は本実施例におけるオート フォーカス撮影及び特殊機能と発声方法との関係 を示す図、第8図は本実施例の接続手段の第1の 具体例を示す図、第9図は木実施例の接続手段の 第2の具体例を示す図、第10図は第9図の内蔵方 式の特殊機能を示す図、第11図、第12図(a),(b) は本実施例の接続手段の第3の具体例を示す図で



本起明的一支施例的構成 杂1 図

1 … マイク、 2 … 音声分析部、

3一起旗船、 4 … 单語辞書、

5 …新単語登録用メモリ、

6一認識結果変換部、

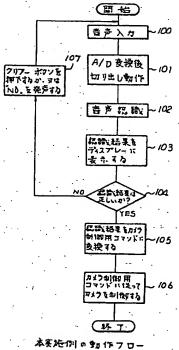
7. 12…制御部、

8,14…ディスプレー。

#### 特許出願人

神電気工業株式会社 特許出頭代理人

弁理士 ш



本実施門の動作フロー 第2 团

_			
E-1.2	発声方法 (例)	<b>独</b> 鬼	
プログラムAE	Р	プログラム自動器と	
プログラム シフト	P F 5.4	絞り F5.6 ポシフト	
	ر 1000 <u> </u>	ソーマター込み 1/1000 秒にシフト	
ナログフム・コントロール	P . (H.M.L)	H-1/4スピド.H-被手 L-ロ・スピード	
	P - K - 45	プロフラムの1後57年45 水較支	
核り愛先 A E	A . 1.4	粉I) FL4n 较I) 意先自动算出	
气。g-进表路之AE	S _ S _ 30	从。子是是30约n从子里是是北AE	
	S <u>. 30</u>	14.7-建县/30村014.9-8点日主AE	
マニュアル	M-11-5-2	マニュアル発立 砂リアリ スッチ連集 2号	
	M _ 8 _ 60	知17日 14.7.2多%分	
	F - 4	級リF4 K後更	
	S 125	Jung-速度 1/125 神 11 多更	
パルブ 窓出	B M 3	3分間	
]	B - S - 50	50 秒	
	B = H_1 = M = 30	/ 時期 30分	
	B-H-2-M-10-5-40	2時期/0分40秒]	
偏考	放出モードの場合、一度放りゃ シャッター建度を設定		
	Ltite 中心 他の絞りャンイックー点及を発声する		
1	さとによって 投充値を変更できな。		
1	また 一枝 数定 いた 庭出モードは 他の 野出モードを		
].	売声しない 随り 越 続される		
L	1		

据出モードに顧する機能を発声も法 第 3 図

モードム	発声方法 (例)	楼 版	
摄影明却数定	T _14 _23_45	14時23分45神4)1枚 撮影	
	T_9_35_C_4.	9時35分21) 4权连接撮影	
	T_[7_10_D_±_1_3	17時10分よりま(EVの自動すうし 器光操影3女	
インターバル	7 14 30 0 13	30分年:1枚でつ、計12枚	
- 1/4-1/10	I _ M_30_C_12	海影	
	1-5-10-C-6	10孙每11校打7、計6校摄影	
	I_H_1_M_20_C_5	「時間20分母に「枚ずっ計5枚 撮影	
	I_M_10_D_±_1_3_C.8	10分字に立しEVの自動ず5ル欧光 3枚撮影し、計8回まで続ける	
撮影時刻設定 + インターベル	T_16_30_I_M_15_C_7	16時30分引 15分年に1枚ずつ 計7枚撮影	

撮影時刻改定、インタ、パル等を発売方法 第5回

モード名	発声方法 (例)	楼 兔
自動するし話出	Du ± - 1.5-3	地上島光却 オードのドナレラEV. アングー例に-LSEV 整えをでうしたもの
	D_+_Q5_9	計3枚を撮影 地主都先引力が開けれるEVギャ ずりに写真を9枚撮影
	Du- u 2.0 u 4	連2島犬より アングー祭 に-20EVず ずらした。写真を4枚承衫
露出横王.	E + 0.5	+QSEV オーバーに発出をとい
	E 2.5	- 2.5ミレ フンダーに色出をたっト
AE II 7	LOCK	现露出至口,230
AF D.7	FLOCK	フォールスをロックする
スポット測え	SPOT	スポット調光ド交換
	MULTI SPOT	マルナ・スポート測え
		(AEUsフェ切からかせてまりたする)
ウみづけスポット派使	S" TOCK " 3" FOCK	マルナスポット到先において 2:3 のおらで 塩止を含みづける
	MIN	スポット、倒光した結果、正面で 番も暗い面折の設立を衣与する
·	MAX	スポット別光した経場、単面で 最も明か、歯所の露出を表示する
·		MIN. MAXの後に LOCK を使うさ その露出価で 提製が代われた
	SHADOW	-2.5EV アンタニ に充出エット
	HIGH	+2.5EV オーバード落出セルト

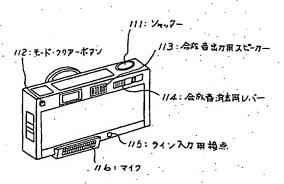
路出制街 · 杂声为法 将 4 図

£-1.2	杂声方法 (例)	松 第
ネーミング (リモート コントロール 撮影時)	N_1_NAMI	梅女台のガラを操作する場合 冬に 名前をつけ 微別させる事ができる。 かはアドレス Iのガウ に NAMI という 名前をつけ、 記徒させた場合である。
	TOM P	NAMI ヒいつ名柄の刃メクを絞り F5.6の AE 清髪 TOMという 名前のカようでプログラム AEで 清髪する時の一かである
シャッター オン	SHUTTER TOM_SHUTTER NAMI_TOM_SHUTTER	ンセッター 社 ON にする TOM のみ ンセッター ON NAMI と TOM の シャッター ON
オール コンドロール	ALL	全での力ようを同時に接作する
ストロイス	TOM STROBO ALL STROBO	TOM のみ ストロポ チャージ 全ての カメラで ストロポ チャージ

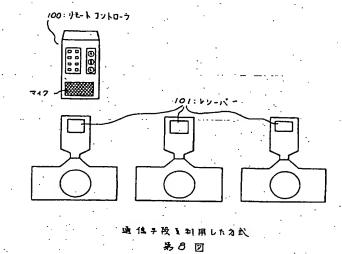
リモ-トコントロール撮影時における特殊モードと 発売が法 第56 図

E- K &	· <b>会</b> 声为 法	機能
フォー ガス フレーム シフト	FF 2 FF 4	7x-11スフレ-ムの位置指定 例とは、直面を9分割し、名の BP分の数字を可り今2でみら 例2は、FFに1を含った場合 1合の画面にフォーカスプレ・ムので 初割する
フォーカス・メモリー	FM _ 章 Ea_ FM _ と、・・・テー FM _ キャ・テャー 'と、・テャー。 'キャ・テャー。	フェーのスメモリ機能 FMと応うすかと、すの時点の距離が応速ない、FMの次に完多した事態。 が全域である、すの後で事論。 を会声すなと自動的に記憶された距離にフェーのスロックである。 その時間は野球の成合でとったしての距離とディーなでの距離をと他にとた例である
コマンド・メモリー	CM_コマッド。 宇路 CM _M_8, 60. I I	前述上たコマンドをもった簡単な字語に表換し、登録しておく機構例では、マニュアル整出の設り下移 ジャップ・連集 1/60 対というコマンドをとという字語に 通う 換えた場合であり、次にば、全等した場合、自動的スペーンアル第出の数り下8、1/60 対の設定される

スートフェーカス 撮影 Eu 特殊機能 と 会声方法 易 フ 図

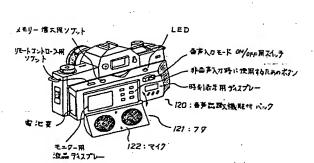


内 武 为 式 第 9 凹

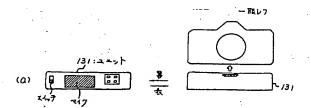


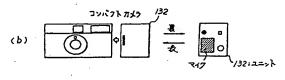
モードス	換 能	杂声方法 (例)	合放音 (例)
日中 シンクロ	日中でのストロ水掃影	日中シンクロ	<b>光</b> 置 克 T
ノー ストロポ	ストロポ無しの撮影	ノー ストロオご	ストロポすつけません
セルフタイマー	セルフタイマー 掲彩	エルフ・	10.9.8 0
連続	理技的卡撒彭	连桩	連続してとります
-コマ 撮影	ーコマすっ撮影	<b>-</b> □₹	ーコマギつ とります
ズーム	レンズn ズーミング	スーム 35	35mm 1227
İ		スーム 50	50 mm 12-1
<u> </u>		X-4 70	70 mm 15 20 }
露出榆正	+2.0EV会出大-パー	もっと明なく	ない、明なくとります。
	-2.5EV 森出アンダー	もっと暗く	はい、 ゅんとります
モードクリアー	モードゥクリアー	No.	丁特
	· .		
	٠.		-

円成为式。特殊設定 第10 図



第10名股可能为入 第11 回





毎2の着股可配式 第12 図